

1. Определение наибольшей допускаемой нагрузки на систему из расчета на прочность по методу допускаемых напряжений. а) Общее число неизвестных нормальных сил, возникающих в стержнях и подлежащих определению, равно числу стержней, составляющих систему. Поскольку заданная система является симметричной (см. рис. 4.1), число неизвестных сил в этой системе равно пяти. Для плоской системы сил можно составить три независимых уравнения статики. Следовательно, две неизвестные силы являются дополнительными, а потому заданная система является дважды статически неопределимой.

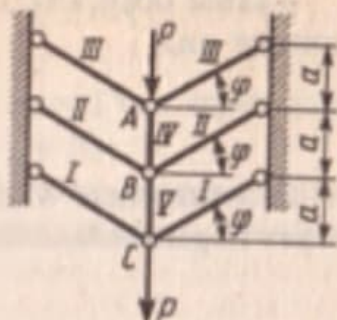


Рис. 4.1

б) Предполагаем, что от внешних нагрузок все стержни системы испытывают растяжение. Поскольку нормальные силы в стержнях являются внутренними, то для их определения используем метод сечений. Вырезая узлы A , B , C (см. рис. 4.1), составляем уравнения статики как сумму проекций на ось y (рис. 4.2, а — в) сил внешних и внутренних, действующих на каждый из указанных узлов.

Для узла A (рис. 4.2, а) $\Sigma Y = 0$;

$$2N_{III} \sin \varphi - N_{IV} - P = 0 \text{ или при } \varphi = 30^\circ N_{III} - N_{IV} = P.$$

Для узла B (рис. 4.2, б) $\Sigma Y = 0$;

$$2N_{II} \sin \varphi + N_{IV} - N_V = 0 \text{ или } N_{II} + N_{IV} - N_V = 0.$$

Для узла C (рис. 4.2, в)

$$2N_I \sin \varphi + N_V - P = 0 \text{ или } N_I + N_V = P.$$

Таким образом, получили три уравнения статики, в которых пять неизвестных нормальных сил.

в) Составляем первое уравнение совместности перемещений точек A и B , соединенных стержнем IV (рис. 4.3). Так как было предположено, что все стержни системы растягиваются, то перемещение точки B (δ_B) больше перемещения точки A (δ_A) на удлинение стержня IV :

$$\delta_B = \delta_A + \Delta l_{IV}.$$

Перемещение точки A связано с удлинением стержня III :

$$\delta_A = \Delta l_{III} / \sin \varphi = 2\Delta l_{III}, \text{ а } \delta_B = \Delta l_{II} / \sin \varphi = 2\Delta l_{II}.$$

Таким образом, первое уравнение совместности перемещений примет вид

$$2\Delta l_{II} = 2\Delta l_{III} + \Delta l_{IV}.$$

Абсолютные удлинения стержней заменим по закону Гука через нормальные силы и начальные размеры стержней:

$$2 \frac{N_{II} l_{II}}{EF_{II}} = 2 \frac{N_{III} l_{III}}{EF_{III}} + \frac{N_{IV} l_{IV}}{EF_{IV}}.$$

Учитывая, что $l_{II} = l_{III} = a/\sin\varphi = 2a$, $l_{IV} = a$, $F_{II} = F_{III} = 4 \cdot 10^{-4} \text{ м}^2$, $F_{IV} = 1 \cdot 10^{-4} \text{ м}^2$, после подстановки и сокращения получим

$$N_{II} = N_{III} + N_{IV}.$$

Второе дополнительное уравнение составим из условия совместности перемещений точек B и C (см. рис. 4.3)

$$\delta_C = \delta_B + \Delta l_V$$

или через удлинения стержней

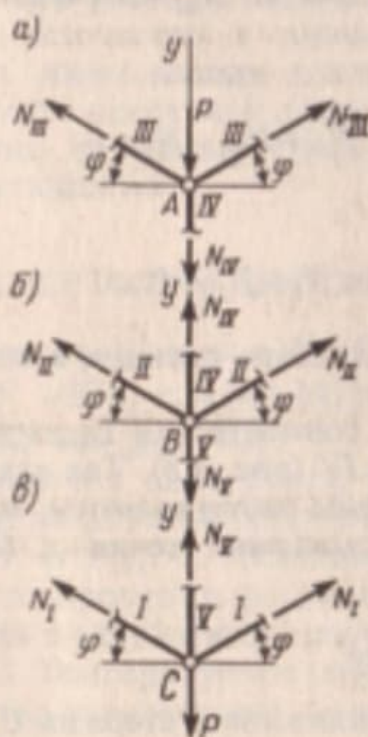


Рис. 4.2

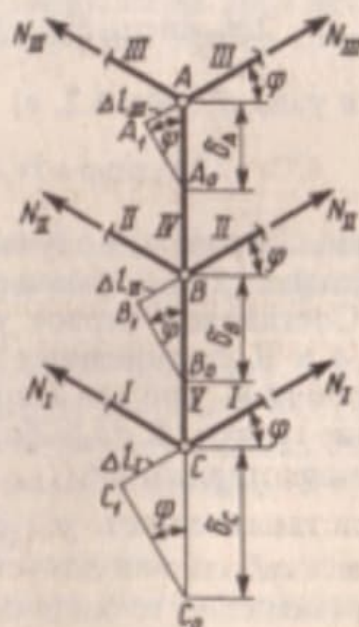


Рис. 4.3

$$2\Delta l_I = 2\Delta l_{II} + \Delta l_V.$$

После замены абсолютных удлинений по закону Гука через нормальные силы и сокращений получим $N_I = N_{II} + N_V$.

г) Составленные уравнения статики и условия совместности перемещений позволили получить следующую систему из пяти уравнений:

$$\left. \begin{aligned} N_{III} - N_{IV} &= P; \\ N_{II} + N_{IV} - N_V &= 0; \\ N_I + N_V &= P; \\ N_{II} - N_{III} - N_{IV} &= 0; \\ N_I - N_{II} - N_V &= 0. \end{aligned} \right\}$$

Решая эту систему относительно искомых нормальных сил, получим: $N_I = 0,75P$, $N_{II} = 0,5P$, $N_{III} = 0,75P$, $N_{IV} = -0,25P$, $N_V = 0,25P$. Знак минус нормальной силы в стержне IV указывает, что принятое ранее предположение о растяжении этого стержня оказалось неверным. Стержень IV испытывает сжатие. Правильность вычисленных нормальных сил следует проверить подстановкой их значений в исходные уравнения. Зная нормальные силы, вычисляем значения нормальных напряжений в стержнях:

$$\sigma_I = \frac{N_I}{F_I} = \frac{0,75P}{4 \cdot 10^{-4}} = 1875P, \quad \sigma_{II} = \frac{N_{II}}{F_{II}} = \frac{0,5P}{4 \cdot 10^{-4}} = 1250P,$$

$$\sigma_{III} = \frac{0,75P}{4 \cdot 10^{-4}} = 1875P, \quad \sigma_{IV} = -\frac{0,25P}{10^{-4}} = -2500P, \quad \sigma_V = \frac{0,25P}{10^{-4}} = 2500P.$$

д) Как видно из выполненного расчета, наиболее напряженными оказались стержни IV и V .

Условие прочности по методу допускаемых напряжений состоит в том, что $\sigma_{\max} \leq [\sigma]$, где допускаемое напряжение $[\sigma] = \sigma_T / n_T = 240 / 1,5 = 160 \text{ МПа} = 160 \cdot 10^6 \text{ Па}$.

Подставляя вместо σ_{\max} значение σ_V , получим $2500P \leq 160 \cdot 10^6$. Отсюда наибольшая допускаемая сила

$$P_{\max} = \frac{160 \cdot 10^6}{2500} = 64 \cdot 10^3 \text{ Н} = 64 \text{ кН}.$$

При такой нагрузке напряжения в стержнях будут иметь следующие значения: $\sigma_I = 120 \cdot 10^6 \text{ Па} = 120 \text{ МПа}$, $\sigma_{II} = 80 \cdot 10^6 \text{ Па} = 80 \text{ МПа}$, $\sigma_{III} = 120 \text{ МПа}$, $\sigma_{IV} = -160 \text{ МПа}$, $\sigma_V = 160 \text{ МПа}$.

2. Определение наибольшей допускаемой нагрузки из расчета на прочность по несущей способности системы. Так как стержень V является наиболее напряженным, то при статическом увеличении нагрузки напряжение в этом стержне раньше, чем в других, достигает значения, равного пределу текучести σ_T . Тогда нормальная сила в стержне V будет $N_V = \sigma_T F_V$. При дальнейшем возрастании нагрузки нормальная сила в стержне V изменяться не будет, а в стержнях I она будет возрастать.

Несущая способность системы будет исчерпана при появлении текучести в стержнях I. Используя уравнение статики для узла C в предположении текучести стержней V и I (рис. 4.4), определим предельную нагрузку на систему:

$$\Sigma Y = 0; \sigma_T F_V + 2\sigma_T F_I \sin \varphi - P_{\text{пред}} = 0,$$

откуда $P_{\text{пред}} = \sigma_T (F_V + F_I)$.

Наибольшую допускаемую нагрузку P_{max} найдем, разделив предельную нагрузку на коэффициент запаса прочности:

$$P_{\text{max}} = P_{\text{пред}} / n_T.$$

Учитывая, что $\sigma_T / n_T = [\sigma]$, получим

$$P_{\text{max}} = [\sigma] (F_V + F_I) = 160 \cdot 10^6 (1 + 4) \cdot 10^{-4} = 8 \cdot 10^4 \text{ Н} = 80 \text{ кН}.$$

При других возможных вариантах исчерпания несущей способности системы значение P_{max} оказывается большим чем 80 кН, что является недопустимым для системы.

Таким образом, грузоподъемность системы при расчете по несущей способности больше ее грузоподъемности при расчете системы по методу допускаемых напряжений:

$$\eta = \frac{P_{\text{max}} - P_{\text{пред}}}{P_{\text{пред}}} 100\% = \frac{80 - 64}{64} 100\% = 25\%.$$

3. Определение температурных напряжений. Считаем, что внешние силы отсутствуют и в соответствии с заданием повышается температура только в стержне IV на величину $\Delta t_{IV}^0 = 80^\circ \text{C}$ (рис. 4.5). При этом можно предположить, что в стержнях I и II будут возникать растягивающие усилия, а в стержнях III, IV и V — сжимающие. Приняв такое предположение, составляем

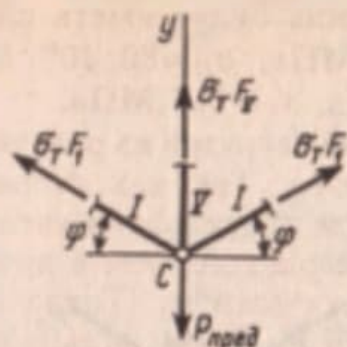


Рис. 4.4

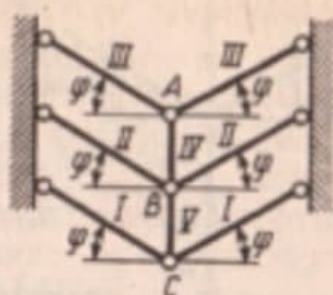


Рис. 4.5

уравнения статики как условия равновесия узлов A , B и C (рис. 4.6).

Для узла A $\sum Y = 0$; $N_{IV} - N_{III} = 0$.

Для узла B $\sum Y = 0$; $N_V - N_{IV} + N_{II} = 0$.

Для узла C $\sum Y = 0$; $N_I - N_V = 0$.

Для определения этих усилий необходимо составить еще два уравнения совместности перемещений. При повышении температуры стержня IV его длина увеличивается; точки A и B (рис. 4.7) переместятся соответственно в точки A_0 и B_0 . При этом $AA_0 + BB_0 = \Delta l_{IV}$.

$$AA_0 = 2\Delta l_{III} = 2 \frac{N_{III} l_{III}}{EF_{III}} = 4 \frac{N_{III} a}{EF_{III}};$$

$$BB_0 = 2\Delta l_{II} = 2 \frac{N_{II} l_{II}}{EF_{II}} = 4 \frac{N_{II} a}{EF_{II}};$$

$$\Delta l_{IV} = \alpha \Delta t^\circ a - \frac{N_{IV} a}{EF_{IV}}.$$

Подставив эти значения в уравнение совместности перемещений и произведя сокращения, получим

$$N_{II} + N_{III} + N_{IV} = \alpha \Delta t^\circ E \cdot 10^{-4}.$$

Для составления второго уравнения совместности перемещений запишем связь между перемещениями точек B и C , соединенных стержнем V (см. рис. 4.7).

Так как мы предположили, что стержень V сжимается, то $BB_0 - CC_0 = \Delta l_V$ или $2\Delta l_{II} - 2\Delta l_I = \Delta l_V$.

Выражая изменения длин стержней по закону Гука через продольные силы, получим

$$N_{II} - N_I = N_V.$$

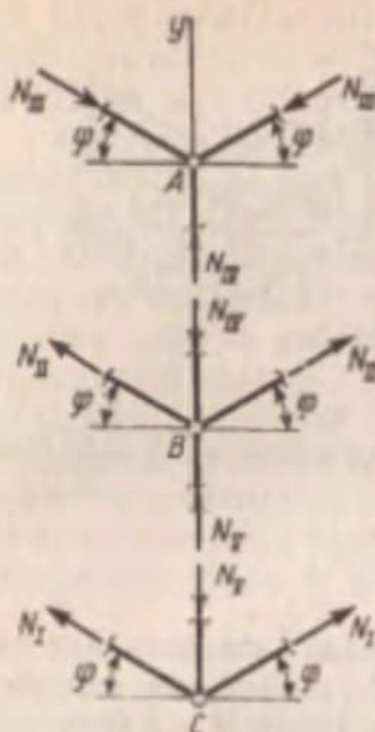


Рис. 4.6

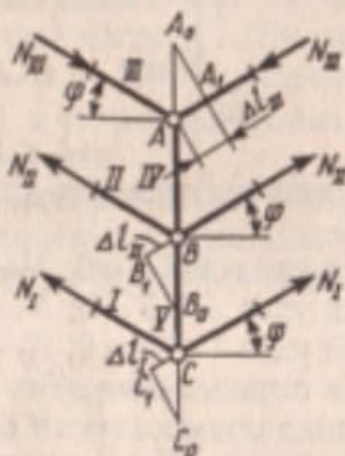


Рис. 4.7

Таким образом, получили систему из пяти уравнений

$$\left. \begin{aligned} N_{IV} - N_{III} &= 0; \\ N_V - N_{IV} + N_{II} &= 0; \\ N_I - N_V &= 0; \\ N_{II} + N_{III} + N_{IV} &= \alpha \Delta t_{IV}^0 E \cdot 10^{-4}; \\ N_{II} - N_I &= N_V. \end{aligned} \right\}$$

Решив эту систему, получим значения нормальных сил, возникающих в стержнях при повышении температуры стержня IV:

$$N_I = N_V = \frac{1}{8} \alpha \Delta t_{IV}^0 E \cdot 10^{-4}; \quad N_{II} = \frac{1}{4} \alpha \Delta t_{IV}^0 E \cdot 10^{-4};$$

$$N_{III} = N_{IV} = \frac{3}{8} \alpha \Delta t_{IV}^0 E \cdot 10^{-4}.$$

Отсюда значения температурных напряжений в стержнях

$$\sigma_{II} = \frac{\alpha \Delta t_{IV}^0 E \cdot 10^{-4}}{8 F_I} = \frac{125 \cdot 10^{-7} \cdot 80 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 10^{-4}}{8 \cdot 4 \cdot 10^{-4}} =$$

$$= 6,25 \cdot 10^6 \text{ Па} = 6,25 \text{ МПа};$$

$$\sigma_{II} = \frac{\alpha \Delta l_{IV}^2 E \cdot 10^{-4}}{4 F_{II}} = \frac{125 \cdot 10^{-7} \cdot 80 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 10^{-4}}{4 \cdot 4 \cdot 10^{-4}} =$$

$$= 12,5 \cdot 10^6 \text{ Па} = 12,5 \text{ МПа};$$

$$\sigma_{III} = \frac{3 \alpha \Delta l_{IV}^2 E \cdot 10^{-4}}{8 F_{III}} = \frac{3 \cdot 125 \cdot 10^{-7} \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 10^{-4}}{8 \cdot 4 \cdot 10^{-4}} =$$

$$= 18,7 \cdot 10^6 \text{ Па} = 18,7 \text{ МПа};$$

$$\sigma_{IV} = \frac{3 \alpha \Delta l_{IV}^2 E \cdot 10^{-4}}{8 F_{IV}} = \frac{3 \cdot 125 \cdot 10^{-7} \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 10^{-4}}{8 \cdot 1 \cdot 10^{-4}} =$$

$$= 75 \cdot 10^6 \text{ Па} = 75 \text{ МПа};$$

$$\sigma_V = \frac{\alpha \Delta l_{IV}^2 E \cdot 10^{-4}}{8 F_V} = \frac{125 \cdot 10^{-7} \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 10^{-4}}{8 \cdot 1 \cdot 10^{-4}} =$$

$$= 25 \cdot 10^6 \text{ Па} = 25 \text{ МПа}.$$

4. Определение монтажных напряжений. В соответствии с заданием принимаем, что стержень *III* изготовлен короче на $\Delta_{III} = 0,7$ мм (рис. 4.8). Можно ожидать, что после сборки системы в стержнях *III*, *IV* и *V* появятся растягивающие усилия, а стержни *I* и *II* будут испытывать сжатие. Исходя из такого предположения, составим уравнения статики как условия равновесия сил, действующих на узлы *A*, *B*, *C* (рис. 4.9):

$$N_{III} - N_{IV} = 0; N_{IV} - N_V - N_{II} = 0; N_V - N_I = 0.$$

Для составления уравнения совместности перемещений воспользуемся тем, что заданная неточность изготовления Δ_{III} при сборке выбирается за счет удлинения стержня *III* и перемещения точки *A* (см. рис. 4.8):

$$AA_2 + A_2A_1 = \Delta_{III}.$$

Отрезок $AA_2 = AA_0 \sin \varphi = \frac{1}{2} AA_0$, но так как перемещение

$$AA_0 = \Delta l_{IV} + \Delta l_V, \text{ то } AA_2 = \frac{1}{2} (\Delta l_{IV} + \Delta l_V), \text{ а } A_2A_1 = \Delta l_{III}.$$

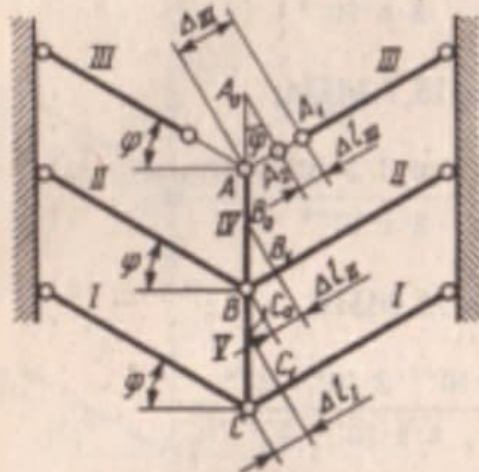


Рис. 4.8

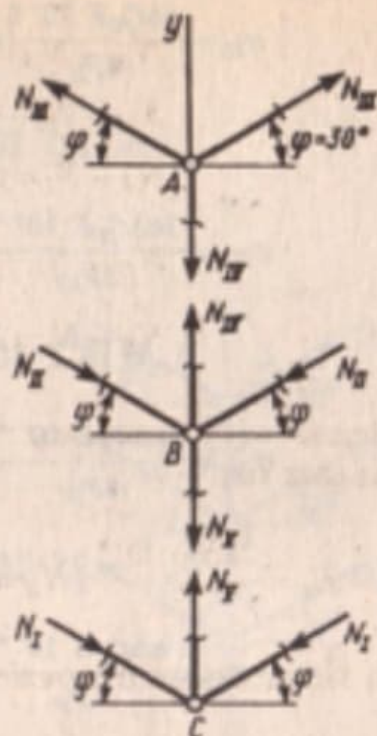


Рис. 4.9

Следовательно, первое уравнение совместности перемещений принимает вид

$$\frac{1}{2}(\Delta l_{IV} + \Delta l_V) + \Delta l_{III} = \Delta y.$$

После замены удлинений через нормальные силы и начальные размеры стержней получим

$$N_{IV} + N_V + N_{III} = \frac{2EA_{III} \cdot 10^{-4}}{a}.$$

Для составления второго дополнительного уравнения свяжем перемещения узлов B и C с удлинением стержня V (см. рис. 4.8):

$$BB_0 - CC_0 = \Delta l_V.$$

Так как $BB_0 = \Delta l_{III} / \sin \varphi = 2\Delta l_{III}$, $CC_0 = 2\Delta l_I$, то $2\Delta l_{III} - 2\Delta l_I = \Delta l_V$, или, используя закон Гука, после сокращений получим

$$N_{III} - N_I = N_V.$$

Следовательно, для определения нормальных сил, возникающих в стержнях после сборки, получим следующую систему уравнений:

$$\left. \begin{aligned} N_{III} - N_{IV} &= 0; \\ N_{IV} - N_V - N_{II} &= 0; \\ N_V - N_I &= 0; \\ N_{IV} + N_V + N_{III} &= \frac{2E\Delta_{III} \cdot 10^{-4}}{a}; \\ N_{II} - N_I &= N_V. \end{aligned} \right\}$$

Решение этой системы приводит к следующим значениям нормальных сил

$$N_I = N_V = \frac{2E\Delta_{III} \cdot 10^{-4}}{7a}; \quad N_{II} = \frac{4E\Delta_{III} \cdot 10^{-4}}{7a}; \quad N_{III} = N_{IV} = \frac{6E\Delta_{III} \cdot 10^{-4}}{7a}.$$

Отсюда монтажные напряжения в стержнях равны:

$$\sigma_I = \frac{2 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 0,7 \cdot 10^{-3} \cdot 10^{-4}}{7 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 10^{-4}} = 10^7 \text{ Па} = 10 \text{ МПа},$$

$$\sigma_{II} = \frac{4 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 0,7 \cdot 10^{-3} \cdot 10^{-4}}{7 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 10^{-4}} = 2 \cdot 10^7 \text{ Па} = 20 \text{ МПа},$$

$$\sigma_{III} = \frac{6 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 0,7 \cdot 10^{-3} \cdot 10^{-4}}{7 \cdot 1 \cdot 4 \cdot 10^{-4}} = 3 \cdot 10^7 \text{ Па} = 30 \text{ МПа},$$

$$\sigma_{IV} = \frac{6 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 0,7 \cdot 10^{-3} \cdot 10^{-4}}{7 \cdot 1 \cdot 1 \cdot 10^{-4}} = 12 \cdot 10^7 \text{ Па} = 120 \text{ МПа},$$

$$\sigma_V = \frac{2 \cdot 2 \cdot 10^{11} \cdot 0,7 \cdot 10^{-3} \cdot 10^{-4}}{7 \cdot 1 \cdot 10^{-4}} = 4 \cdot 10^7 \text{ Па} = 40 \text{ МПа}.$$

4.4. ВАРИАНТЫ ЗАДАНИЙ

Варианты заданий обозначены двумя числами, разделенными точкой. Первое число указывает номер расчетной схемы на рис. 4.10, а второе — исходные данные к этой схеме в табл. 4.1.

Для материала всех стержней принять модуль продольной упругости $E = 2 \cdot 10^5$ МПа, предел текучести $\sigma = 240$ МПа, коэффициент запаса прочности $n_s = 1,5$, коэффициент линейного расширения $\alpha = 125 \cdot 10^{-7}$.